

**Géométrie en petites dimensions**

*Feuille n°3 :  
Trigonométrie, produit scalaire*

**Manipulation des fonctions trigonométriques****Exercice 1**

---

Soit  $\theta$  un nombre réel.

1. À l'aide des formules d'addition, calculer  $\cos 2\theta$  et  $\sin 2\theta$  en fonction de  $\cos \theta$  et  $\sin \theta$ .
2. Vérifier la validité des formules obtenues pour  $\theta = \pi/2$  et  $\theta = \pi/3$ .
3. Calculer  $\cos 3\theta$  et  $\sin 3\theta$  en fonction de  $\cos \theta$  et  $\sin \theta$ .
4. Vérifier la validité des formules obtenues pour  $\theta = \pi/2$  et  $\theta = \pi/3$ .

**Exercice 2**

---

1. Exprimer  $\cos(a)\cos(b)$  en fonction de  $\cos(a+b)$  et  $\cos(a-b)$ .
2. En effectuant un changement de variables à préciser, montrer que pour tous réels  $p$  et  $q$  on a :

$$\cos(p) + \cos(q) = 2 \cos\left(\frac{p+q}{2}\right) \cos\left(\frac{p-q}{2}\right).$$

3. En déduire les solutions de l'équation suivante :

$$\cos(x) + \cos(2x) + \cos(3x) = 0.$$

### Exercice 3

---

1. Résoudre dans  $\mathbf{R}$  l'équation  $\sqrt{3}\cos(x) + \sin(x) = \sqrt{2}$ .
2. À l'aide une méthode similaire, résoudre l'équation  $\cos(x) + \sin(x) = 1$ .

## Un peu de géométrie plane

### Exercice 4

---

Construire à la règle et au compas un angle de mesure  $\pi/12$ .

### Exercice 5

---

1. On dit qu'un angle est inscrit dans un cercle si son sommet appartient à ce cercle. Démontrer le théorème des angles inscrits :

Deux angles de vecteurs inscrits dans un cercle interceptant le même arc de cercle sont de même mesure.

2. Soient  $\mathcal{C}_1$  et  $\mathcal{C}_2$  deux cercles ayant deux points d'intersection  $I$  et  $J$ . Soient  $A$  et  $M$  deux points distincts de  $\mathcal{C}_1$  (et différents de  $I$  et  $J$ ). On note  $B$  le point d'intersection de la droite  $(AJ)$  avec  $\mathcal{C}_2$  et  $N$  le point d'intersection de la droite  $(MJ)$  avec  $\mathcal{C}_2$ .

En considérant la somme des mesures des angles des triangles  $AIB$  et  $MIN$ , montrer que  $\text{Mes } \widehat{AIB} = \text{Mes } \widehat{MIN}$ .

### Exercice 6

---

Soit  $E$  un plan euclidien orienté, muni d'un repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  orthonormé direct.

1. Soit  $n$  un entier naturel supérieur à 3. Exprimer à l'aide des fonctions trigonométriques  $\cos$  et  $\sin$ , le périmètre  $p_n$  d'un polygone régulier à  $n$  côtés inscrit dans le cercle trigonométrique (c'est à dire le cercle de centre 0 et de rayon 1.)
2. On rappelle que pour tout  $\theta \in ]0, \pi/2[$ ,

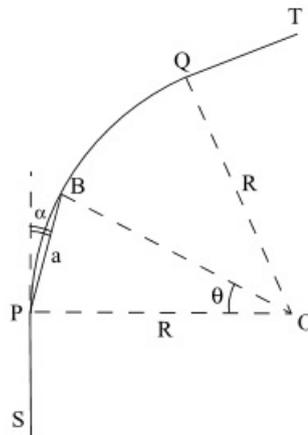
$$\theta \cos \theta \leq \sin \theta \leq \theta.$$

Montrer que la suite  $(p_n)_{n \in \mathbb{N}}$  admet une limite et déterminer cette limite.

## Exercice 7

1. Soit  $\mathcal{C}$  un cercle de centre  $O$ ,  $P$  et  $Q$  deux points de  $\mathcal{C}$  non diamétralement opposés. Calculer  $\text{Mes}\widehat{OPQ}$  en fonction de  $\text{Mes}\widehat{POQ}$ .
2. Soit  $d$  la droite perpendiculaire à  $(OP)$  passant par  $P$ . En calculant la distance entre  $O$  et tout point  $M$  de la droite  $d$ , montrer que  $P$  est l'unique point d'intersection entre  $d$  et  $\mathcal{C}$ . La droite  $d$  est appelée *tangente au cercle  $\mathcal{C}$  en  $P$* .

Une équipe d'ingénieurs doit tracer une route. Pour faciliter les virages, il faut que ceux-ci soient tracés en arc de cercle : cela permet aux conducteurs de ne pas avoir à bouger le volant pendant le virage. Il faut aussi que le virage ne soit pas trop serré pour éviter les sorties de route.



Sur la figure, cela signifie que  $R$  doit être assez grand. En l'absence d'outils de cette dimension, les ingénieurs doivent donc repérer quelques points de l'arc de cercle, y placer des piquets, et finir le tracé en joignant ces points.

3. Quelle doit être la valeur des mesures des angles  $\widehat{SPO}$  et  $\widehat{OQT}$  si on veut une route sans angle brusque?
4. On choisit de mettre des piquets tous les  $a$  mètres (mesurés en ligne droite) sur l'arc de cercle. Soit  $B$  la position du premier piquet. Les ingénieurs peuvent facilement reproduire l'angle  $\widehat{SPB}$  car il se situe sur la zone de travail. Exprimer  $\alpha = \pi - \text{Mes}\widehat{SPB}$  en fonction de  $\theta = \text{Mes}\widehat{POB}$
5. Exprimer  $\alpha$  en fonction de  $a$  et  $R$ .
6. Expliquer, pour conclure, comment placer le premier piquet sur l'arc de cercle, connaissant les longueurs  $a$  et  $R$ .

## Produits scalaire

### Exercice 8

---

Soit  $E$  un plan et  $(0, \vec{i}, \vec{j})$  un repère. On considère l'application

$$\phi : \left( \vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \vec{u}' \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \right) \mapsto xx' + 3yy'.$$

1. Montrer que  $\phi$  est un produit scalaire.
2. Déterminer un repère  $(O, \vec{I}, \vec{J})$  du plan orthonormé pour ce produit scalaire.
3. Calculer  $\phi(X\vec{I} + Y\vec{J}, X'\vec{I} + Y'\vec{J})$ .

### Exercice 9

---

Soit  $E$  un plan et  $(0, \vec{i}, \vec{j})$  un repère. Soient  $\alpha$  et  $\beta$  des nombres réels. On considère l'application

$$\varphi : \left( \vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \vec{u}' \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \right) \mapsto \alpha xx' + \beta yy'$$

1. Montrer que  $\varphi$  est un bilinéaire et symétrique.
2. Montrer que  $\varphi$  est un produit scalaire si, et seulement si,  $\alpha$  et  $\beta$  sont strictement positifs.
3. Montrer que l'application

$$\psi : \left( \vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \vec{u}' \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \right) \mapsto 2xx' + yy' + xy' + x'y$$

est un produit scalaire. [Indication : Chercher une identité remarquable.]

### Exercice 10

---

Soit  $E$  un plan euclidien orienté muni d'un repère orthonormé direct  $(0, \vec{I}, \vec{J})$ . Soit  $\vec{u}$  un vecteur de norme 1 et de coordonnées  $\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$  dans le repère  $(0, \vec{I}, \vec{J})$ .

1. Calculer le produit scalaire  $\vec{I} \cdot \vec{u}$ .
2. Calculer, à l'aide de la définition de la fonction cosinus, la quantité  $\|\vec{I}\| \|\vec{u}\| \cos(\widehat{\vec{I}, \vec{u}})$ .
3. Reprendre les calculs précédents, sans l'hypothèse que  $\vec{u}$  est de norme 1.